

XCD101

Otonom Mobil Yük
Taşıma Robotu
Latent Lifter



LİTEF



LİTEF

Orta Mah. Atayolu Cad. Boya Vernikçiler Sanayi Sitesi No:51 Tuzla / İstanbul / Türkiye

bilgi@litez.com.tr www.litez.com.tr



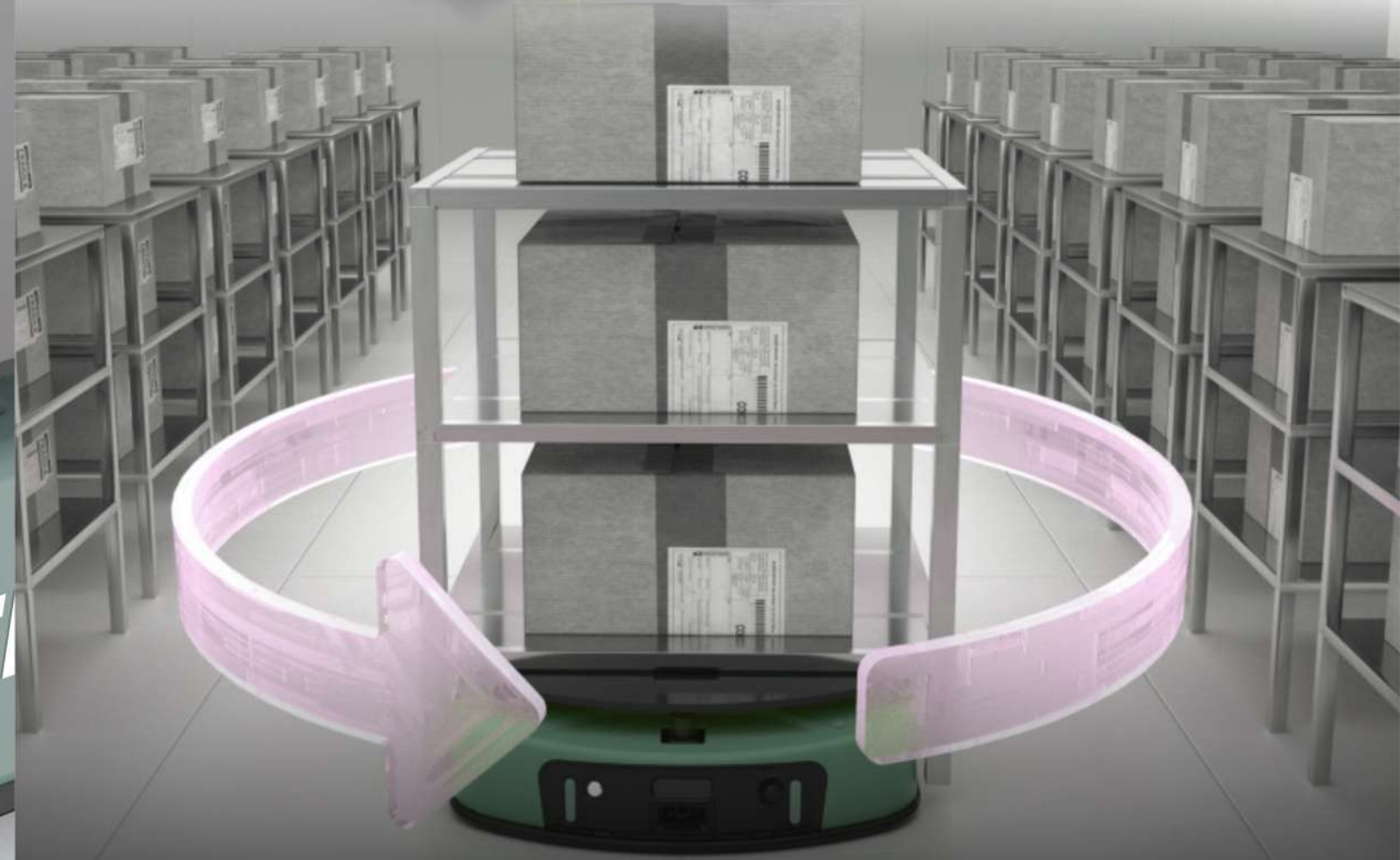
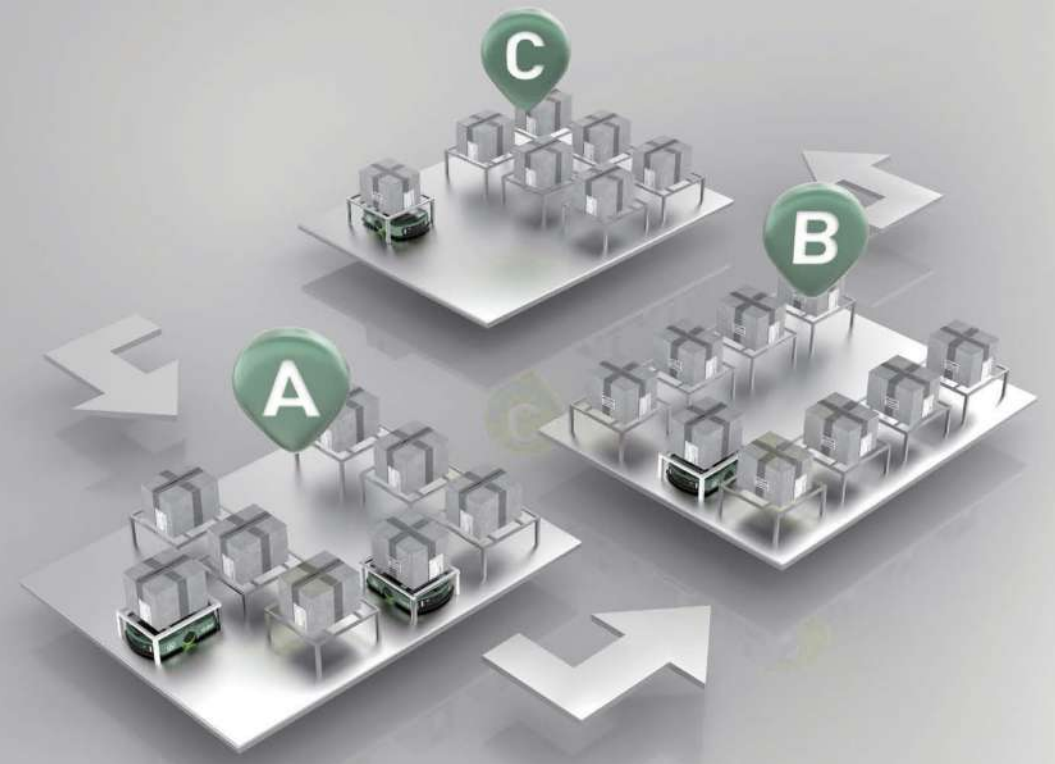
▼ Akıllı Depolama: Her Koridorda Maksimum Verimlilik

Kompakt, aerodinamik gövdesi ve olduğu yerde sıfır yarıçapla dönebilme yeteneği sayesinde araç, dar koridorlarda zahmetsizce manevra yapar.

Sabit istasyon kısıtlamalarından bağımsız, noktadan çok noktaya ve çok noktadan çok noktaya teslimat modelini benimseyerek, farklı iş istasyonları ve depolar arasında uzun mesafeli malzeme taşımacılığına olanak tanır.

Evransel arayüzlere sahip olan ekipman; otomatik kapılar, akıllı asansörler, robotik kollar ve diğer otomasyon tesisleriyle sorunsuz bir şekilde entegre olur.

Envanter yönetimini geliştirmek ve depo alanı kullanım oranını artırmak için ERP, WMS, CRM ve diğer yazılım sistemlerinin verilerini birbirine bağlar.



Dar Koridor Taşımacılığı İçin Optimize Edilmiş Kompakt Şasi Tasarımı

Ultra kompakt, aerodinamik bir şasiyle mühendisliği yapılan ve entegre yerinde sıfır dönüş (in-situ) özelliğine sahip olan XCD101/151; dar atölye koridorlarında ve yoğun şekilde düzenlenmiş raf yerleşimlerinde yol alabilmek için üstün manevra kabiliyeti sunar; böylece alan kısıtlaması olan üretim ortamlarında istikrarlı raf transferini destekler.

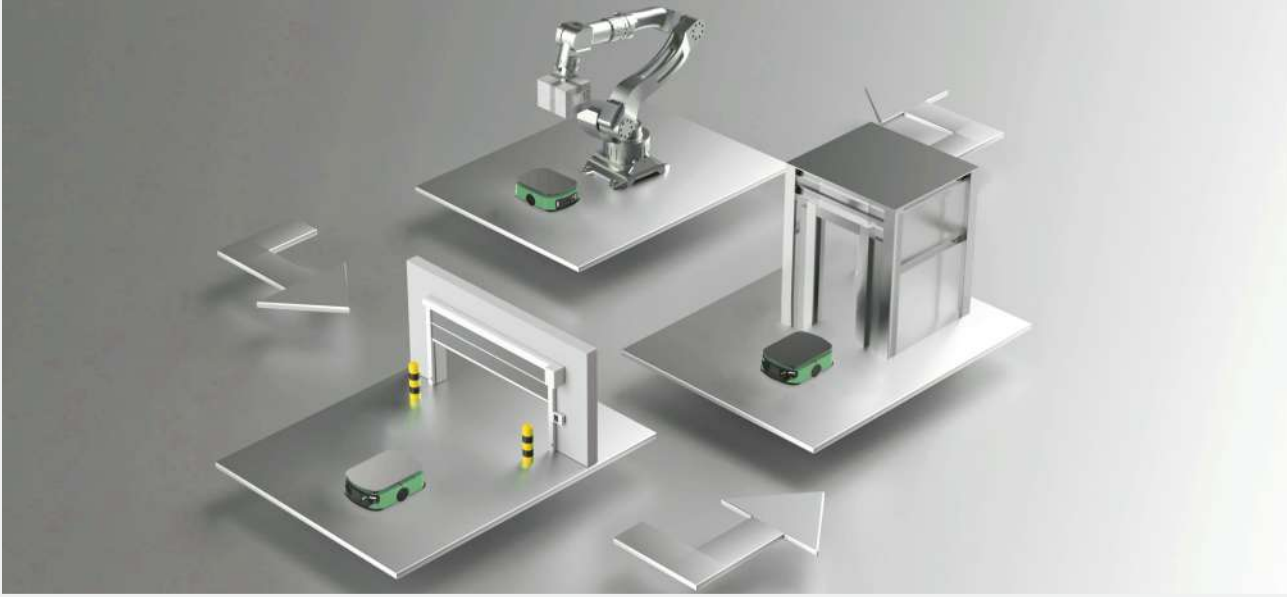
▼ Akıllı Depolama: Her Koridorda Maksimum Verimlilik

Çevre Otomasyon Donanımlarıyla Tam Uyumluluk ve Yüksek Ölçeklenebilirlik

Standartlaştırılmış evrensel iletişim ve fiziksel arayüzlerle donatılmış olan araç; otomatik sensörlü kapılar, akıllı yük asansörleri, yükleme/boşaltma yapan robotik kollar ve çok çeşitli yardımcı endüstriyel otomasyon ekipmanlarıyla sorunsuz bir sinyal ve mekanik bağlantı sağlar.

Üst Düzey Sistem Birlikte Çalışabilirliği İçin Açık Veri Arayüzleri

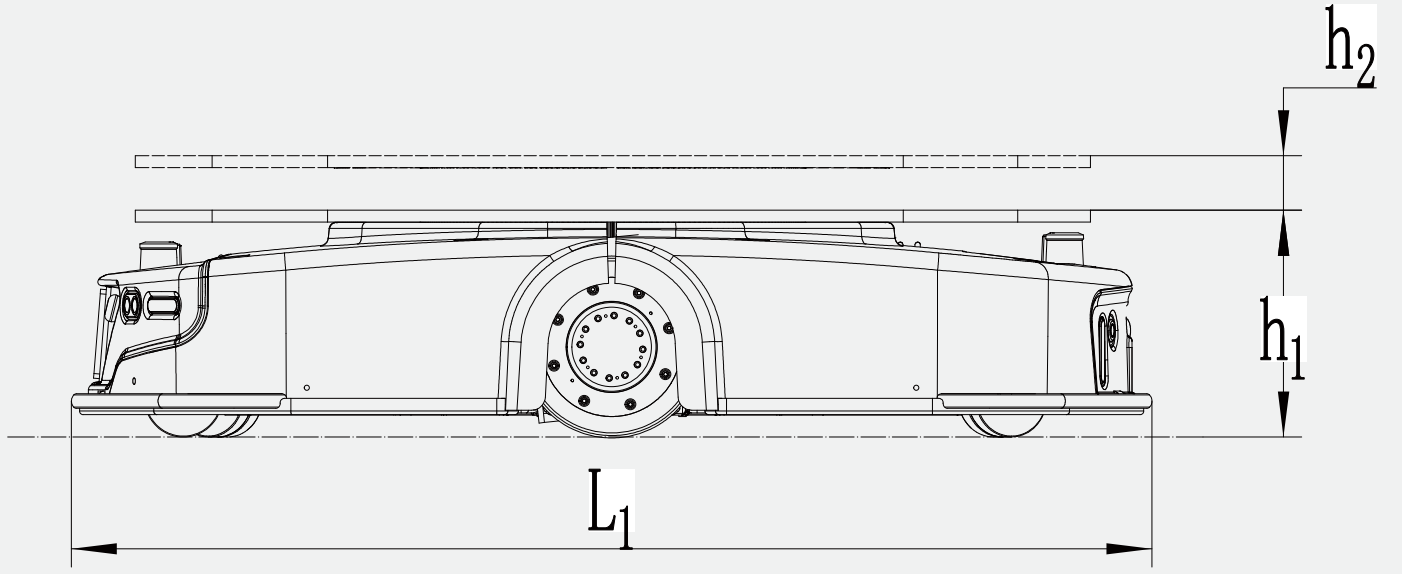
ERP, WMS, CRM ve yaygın kurumsal yönetim platformlarıyla çift yönlü veri bağlantısı gerçekleştirmek üzere açık veri erişim portlarıyla inşa edilen araç; hassas envanter veri senkronizasyonunu kolaylaştırır, genel envanter kontrol doğruluğunu optimize eder ve kapsamlı depo alanı kullanım oranını artırır.



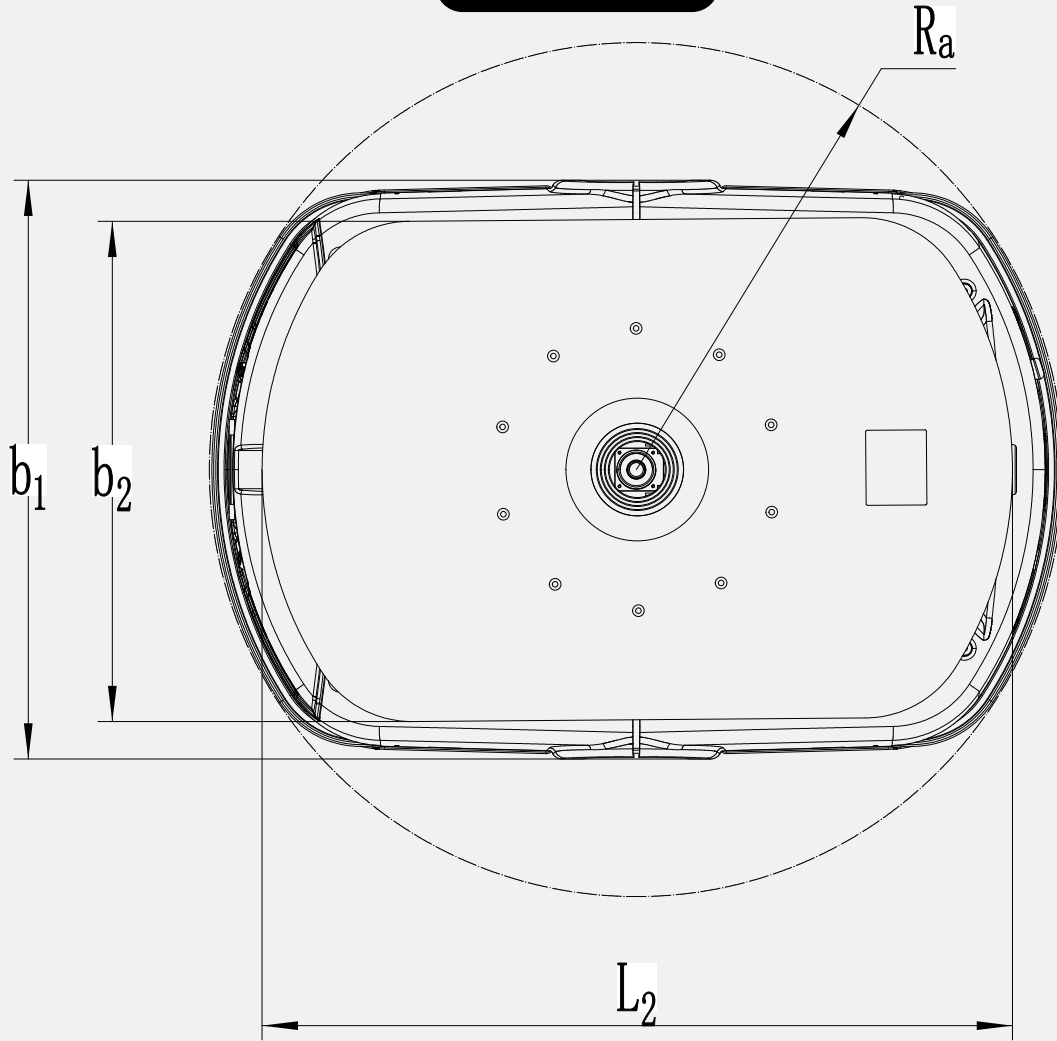
▼ Parametreler

Temel Parametreler	1.1	Üretici			X-Mover
	1.2	Model tanımı			XCD101
	1.3	Sürücü			Elektrik
	1.4	Operatör tipi			-
	1.5	Yük kapasitesi	Q	kg	1000
	1.6	Boş ağırlık		kg	235
	1.7	Navigasyon		-	Lazer SLAM + QR Kod
	1.8	Bağlantı		-	Wi-Fi
	1.9	Pozisyon doğruluğu		mm	±10
Akü Parametreleri	2.1	Akü kapasitesi		V/Ah	48/40
	2.2	Akü tipi		-	Lityum iyon (LFP)
	2.3	Akü ağırlığı		kg	20
	2.4	Çalışma süresi		h	8
Boyut	3.1	Boyutlar	l1/b1/h1	mm	1186/810/260
	3.2	Yük merkezi mesafesi	c	mm	-
	3.3	Yük uzunluğu	x	mm	-
	3.4	Dingil açıklığı	y	mm	-
	3.5	Çatal dikey uzunluğu	l2	mm	-
	3.6	Çatal boyutları	s/e/l	mm	-
	3.7	Çatallar arası dış genişlik	b5	mm	-
	3.8	Çatal alçaltılmış halde yükseklik	h13	mm	-
	3.9	Kaldırma yüksekliği	h3	mm	60
	3.10	Yanal erişim mesafesi	l4	mm	-
Diğer Parametreler	4.1	Yürüyüş hızı, yüklü/yüksüz		m/s	1.5/1.5
	4.2	Maksimum tırmanma kabiliyeti yüklü/yüksüz		%	5/5
	4.3	Engel/çukur aşma kabiliyeti		mm	≤35
	4.4	Dönüş yarıçapı	Wa	mm	1200
Kanal Gereksinimleri	5.1	Düz ileri/geri hareket (koridor) genişliği (standart raflarla)	Ast	mm	1000
	5.2	90° dönüş (koridor) genişliği	Ast	mm	1400
	5.3	Minimum çift şerit genişliği	Ast	mm	2000
	5.3	Minimum raf giriş genişliği	Ast	mm	1000
Güvenlik	6.1	Acil stop butonu			Ön + Arka
	6.2	Sesli ve ışıklı uyarı			Sesli + Işıklı
	6.3	Ön koruyucu			Altta yer alan 240° LiDAR sensörü
	6.4	Arka koruyucu			Altta yer alan 240° LiDAR sensörü
	6.5	Fiziksel tampon			Ön + Arka
	6.6	Palet tespit switch'i			-

Teknik parametrelerde veya konfigürasyonlarda iyileştirmeler yapılması durumunda ayrıca bildirim yapılmayacaktır. Gösterilen diyagram standart dışı konfigürasyonlar içerebilir.



Yandan Görünüm



Tepeden Görünüm